

B. Zajc, A. Mirnik

Univerza E. Kardelja  
Fakulteta za elektrotehniko  
Ljubljana

ANALIZA POLPREVODNIŠKIH STRUKTUR Z METODO  
KONČNIH ELEMENTOV: DOLOČANJE MATRIK SISTEMA ENAČB

ANALYSIS OF SEMICONDUCTOR STRUCTURES WITH THE  
AID OF THE FINITE ELEMENT METHOD: MATRIX EVALUATION OF THE  
SYSTEM OF EQUATIONS

VSEBINA: V članku je prikazano določevanje posameznih matrik sistema enačb, ki je nastal po minimizaciji funkcionalov, v katere smo prevedli osnovne polprevodniške enačbe. Izpeljavo tega sistema smo predstavili preteklo leto. Izbrali smo linearne testne funkcije in sicer strešne pri enodimenzionalni in piramidne funkcije pri dvodimenzionalni obravnavi.

ABSTRACT: The evaluation of the matrices of the set of equations proceeding from the minimization of the functionals into which the fundamental semiconductor equations has been transformed. The derivation of this set was presented last year. Linear test functions has been chosen: ramp functions for one- and pyramid functions for two- dimensional analysis.

1. UVOD

Osnovne polprevodniške enačbe, kontinuitetni in Poissonova, sta bili prevedeni v obliko funkcionalov [1]. Po minimizaciji funkcionalov smo dobili enačbe, ki jih tu ponovno zapišimo. Namesto Poissonove enačbe smo dobili matrično enačbo za popravek potenciala

$$(K^V + L)\delta = M(p-n+N) \Big|_{V_0} - K^V v_0 \quad \dots \quad (1)$$

namesto kontinuitetnih enačb pa enačbi za koncentracije elektronov in vrzeli

$$\begin{aligned}
 M \frac{\partial n}{\partial t} + K^n n &= MG \\
 M \frac{\partial p}{\partial t} + K^p p &= MG \quad \dots \quad (2)
 \end{aligned}$$

pri tem pa so bile matrike definirane takole

$$\begin{aligned}
 K_{ij}^V &= \iint_{\Omega} \nabla \varphi_i \nabla \varphi_j \, dS; \quad M_{ij} = \iint_{\Omega} \varphi_i \varphi_j \, dS; \quad L_{ij} = \iint_{\Omega} (p+n) \varphi_i \varphi_j \, dS \\
 K_{ij}^n &= \iint_{\Omega} p_n (\nabla \varphi_i \nabla \varphi_j - \nabla v \nabla \varphi_i \varphi_j) \, dS; \\
 K_{ij}^p &= \iint_{\Omega} p_p (\nabla \varphi_i \nabla \varphi_j + \nabla v \nabla \varphi_i \varphi_j) \, dS \quad \dots \quad (3)
 \end{aligned}$$

Najbolj zanimive pri taki analizi so tokovne gostote, ki jih skozi vozlišče i računamo po naslednjih enačbah:

$$\begin{aligned}
 I_{p_i} &= \sum_{j=1}^n -K_{ij}^p p_j + M_{ij} G_j - M_{ij} \frac{\partial p_i}{\partial t} \\
 I_{n_i} &= \sum_{j=1}^n K_{ij}^n n_j - M_{ij} G_j + M_{ij} \frac{\partial n_j}{\partial t} \quad \dots \quad (4)
 \end{aligned}$$

Metoda zahteva rešitev navedenih enačb, vendar je predhodno potrebno določiti vse matrike  $K^V, M, L, K^n$  in  $K^p$ . O tem pa nameravamo spregovoriti v tem članku.

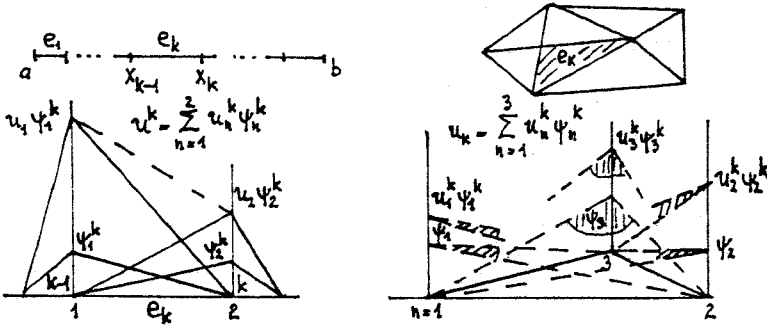
## 2. IZRAČUN ELEMENTOV MATRIK

### 2.1 Enodimenzijska analiza

Za testne funkcije bomo uporabili strešne funkcije, ki jih prikazuje slika 1a in enačba

$$\varphi_i = \begin{cases} 0 & ; x \leq x_{i-1} \\ (x-x_{i-1})/(x_i-x_{i-1}) & ; x_{i-1} \leq x \leq x_i \\ (x_{i+1}-x)/(x_{i+1}-x_i) & ; x_i \leq x \leq x_{i+1} \\ 0 & ; x \geq x_{i+1} \end{cases} \quad \dots \quad (5)$$

Na posmaznem elementu  $e_k$  bosta od nič različni le funkciji  $\varphi_{k-1}$  in  $\varphi_k$ , ki pripadata vozliščema  $k-1$  in  $k$ . Zato bodo vse matrike tridiagonalne. Postopek računanja matrik pa vršimo na sledeč način. K vsakemu členu matrik, ki bo različen od nič, izračunamo prispevek posameznega elementa, nato pa te prispevke seštejemo. Na vsakem elementu  $e_k$  torej izračunamo štiri člene:  $(k-1, k-1)$ ,  $(k-1, k)$ ,  $(k, k-1)$  in  $(k, k)$ . Le-ti sestavljajo matriko  $R^k$  dimenzije  $2 \times 2$ .



Slika 1: Testne funkcije: a) strešne in b) piramidne funkcije

$$R^k = \begin{bmatrix} R^{k,11} & R^{k,12} \\ R^{k,21} & R^{k,22} \end{bmatrix} \quad (o) \quad R_k = \begin{bmatrix} o \dots o & o \dots o \\ \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots \\ (k-1) \quad o \dots R^k & R^k \dots o \\ (k) \quad o \dots R^k & R^k \dots o \\ \vdots & \vdots \\ (n) \quad o \dots o & o \dots o \end{bmatrix} \quad \dots \quad (6)$$

$$R = \sum_{k=0}^n R_k$$

Matriko  $R^k$  lahko preuredimo v matriko  $R_k$  dimenzije  $(n+1) \times (n+1)$ . Če vse matrike  $R_k$  seštejemo, dobimo iskano matriko  $R$ . Zato bo naša naloga le izračun prispevka posameznih elementov  $k$  celotni matriki, torej le izračun matrike  $R^k$ .

Ko celotno matriko  $R$  izračunamo, lahko zaradi znanih vrednosti iskanih funkcij v vozlišču  $o$  (robni pogoj) črtamo prvo vrstico v matrikah. Prvi stolpec pa upoštevamo na desni strani matričnih enačb. Podobno lahko naredimo pri  $n$ -tem vozlišču.

Izračunajmo torej matrike  $M$ ,  $K^V$ ,  $L$ ,  $K^n$  in  $K^P$ . Na  $k$ -tem elementu nastopata od nič različni funkciji  $\psi_{k-1}$  in  $\psi_k$ .

$$\begin{aligned} \psi_{k-1} &= (x_k - x) / h_k \\ \psi_k &= (x - x_{k-1}) / h_k \\ h_k &= x_k - x_{k-1} \end{aligned} \quad \dots \quad (7)$$

Vsak integral lahko zapišemo kot vsoto delnih integralov. Zato lahko namesto integracije preko celotnega območja  $\mathcal{R}$  izvedemo integracijo preko posameznih elementov, potem pa te integrale seštejemo. Najprej izračunajmo matriko  $M$ .

$$M_{ij} = \sum_{k=1}^n M_{ijk} = \sum_{k=1}^n \int_{\varphi_i}^{\varphi_j} dx \quad \dots (8)$$

Členi matrike  $M_k$  bodo različni od nič le za  $i=k-1, k$  in  $j=k-1, k$ . Po enostavnem integriranju dobimo matriko  $M^k$ , ki jo vstavimo v matriko  $M_k$ .

$$M^k = \frac{h_k}{6} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \quad \dots (9)$$

Na popolnoma enak način izračunamo še matriko  $K^v$ .

$$K^{vk} = \frac{1}{h_k} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \quad \dots (10)$$

Nekoliko se izračun zaplete pri matriki  $L$ . Tukaj razmišljamo takole. Koncentraciji  $p$  in  $n$  sta na elementu  $e_k$  odvisni le od vrednosti v vozliščih  $k-1$  in  $k$ .

$$\begin{aligned} n^k &= \varphi_{k-1} n_{k-1} + \varphi_k n_k \\ p^k &= \varphi_{k-1} p_{k-1} + \varphi_k p_k \end{aligned} \quad \dots (11)$$

Če zgornja izraza vstavimo v enačbo za  $L_{ij}$  (3) dobimo za matriko  $L$ :

$$L^k = \frac{h_k}{12} \left( (p_{k-1} + n_{k-1}) \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} + (p_k + n_k) \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \right) \quad \dots (12)$$

Pri izračunu matrik  $K^n$  in  $K^p$  razmišljamo enako. Potencial na elementu  $e_k$  lahko zapišemo:

$$v^k = \varphi_{k-1} v_{k-1} + \varphi_k v_k \quad \dots (13)$$

Poleg tega sta gibljivosti elektronov in vrzeli  $\mu_n$  in  $\mu_p$  zaradi lastnosti strešnih funkcij na posameznem elementu konstantni. Če to upotevamo, lahko izračunamo člene matrik  $K^n$  in  $K^p$

$$\begin{aligned} K^{nk} &= \frac{\mu_{nk}}{h_k} \left( \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} - \frac{v_k - v_{k-1}}{2} \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \right) \\ K^{pk} &= \frac{\mu_{pk}}{h_k} \left( \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} + \frac{v_k - v_{k-1}}{2} \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \right) \end{aligned} \quad \dots (14)$$

## 2.2 Dvodimenzionalna analiza

Poskusne funkcije izberemo kot piramidne funkcije (16). Zato polprevodniško strukturo razdelimo na trikotnike. Na elementu  $e_k$  so piramidne funkcije izražene z izrazom

$$\begin{bmatrix} \psi_1^k \\ \psi_2^k \\ \psi_3^k \end{bmatrix} = \frac{1}{2P_k} \begin{bmatrix} x_2^k y_3^k - x_3^k y_2^k + (y_2^k - y_3^k)x + (x_3^k - x_2^k)y \\ (x_3^k y_1^k - x_1^k y_3^k) + (y_3^k - y_1^k)x + (x_1^k - x_3^k)y \\ (x_1^k y_2^k - x_2^k y_1^k) + (y_1^k - y_2^k)x + (x_2^k - x_1^k)y \end{bmatrix} \quad \dots (15)$$

Pri tem  $\psi_{n_i}^k$  pomeni funkcijo  $\psi_i$  na elementu  $e_k$ . Na posameznem elementu pa lahko še upoštevamo relacijo

$$\iint_{e_k} \psi_i^l \psi_j^m \psi_k^n dS = \frac{l! m! n!}{(l+m+n+2)!} 2P_e \quad \dots (16)$$

Postopamo enako kot pri enodimenzijski analizi. Matrike računamo na posameznih elementih, na koncu pa vse prispevke posameznih elementov k členom matrike seštejemo. Računamo torej matriko  $R^k$  dimenzije  $3 \times 3$ .

$$R_k = \begin{pmatrix} (o) & \begin{bmatrix} o & \dots & o & \dots & o & \dots & o \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ o & & R_{11}^k & \dots & R_{12}^k & \dots & R_{13}^k \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ (n_2) & o & \dots & R_{22}^k & \dots & R_{23}^k & o \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ (n_3) & o & \dots & R_{31}^k & \dots & R_{33}^k & o \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ )n) & o & \dots & o & \dots & o & \dots & o \\ (o) & (n_1) & (n_3) & (n_3) & (n) \end{bmatrix} \end{pmatrix} \quad R^k = \begin{bmatrix} R_{11}^k & R_{12}^k & R_{13}^k \\ R_{21}^k & R_{22}^k & R_{23}^k \\ R_{31}^k & R_{32}^k & R_{33}^k \end{bmatrix} \quad \dots (17)$$

Le-to vstavimo v matriko  $R_k$ , ki predstavlja prispevek posameznega elementa k celotni matriki. Na koncu pa zopet seštejemo vse matrike  $R_k$  in dobimo matriko  $R$ , ki jo iščemo.

Kot pri enodimenzijski analizi lahko integral preko celotnega območja  $\mathcal{R}$  razbijemo na vsoto integralov preko elementov  $e_k$ . Poglejmo matriko  $M$ . Število elementov naj bo  $t$ .

$$M_{ij} = \sum_{k=1}^t M_{ijk} = \sum_{k=1}^t \iint_{e_k} \psi_{n_i}^k \psi_{n_j}^k dS \quad \dots (18)$$

Z upoštevanjem izraza (16) dobimo v primeru, kada sta vozlišči  $i$  in  $j$  sosedni na elementu  $e_k$ , izraz za  $M_{ij}$

$$M_{ijk} = \begin{cases} P_k/6; & i=j \\ P_k/12; & i \neq j \end{cases} \quad \dots (19)$$

Za nesosedna vozlišča  $i$  in  $j$  je člen  $M_{ij} = 0$ .

Ker so piramidne funkcije na posameznem elementu linearne, bo njihov gradient na tem elementu konstanten. Zapišimo komponento gradienta.

$$a^k = \begin{bmatrix} y_2^k - y_3^k \\ y_3^k - y_1^k \\ y_1^k - y_2^k \end{bmatrix} \quad b^k = \begin{bmatrix} x_3^k - x_2^k \\ x_1^k - x_3^k \\ x_2^k - x_1^k \end{bmatrix} \quad \dots (20)$$

S pomočjo zgornjih izrazov lahko izračunamo prispevek elementa  $e_k$  k matriki  $K^V$ .

$$K_{ij}^V = \sum_{k=1}^t K_{ijk}^V = \sum_{k=1}^t \int_{e_k} \nabla \psi_{n_i}^k \nabla \psi_{n_j}^k dS$$

$$K_{ijk}^V = (a_{n_i}^k a_{n_j}^k + b_{n_i}^k b_{n_j}^k) / (4P_k) \quad \dots (21)$$

Na elementu  $e_k$  so vrednosti koncentracij elektronov in vrzeli ter potenciala odvisne od treh vozliščnih vrednosti.

$$n^k = \sum_{i=1}^3 n_{n_i} \psi_{n_i}^k \quad p^k = \sum_{i=1}^3 P_{n_i} \psi_{n_i}^k \quad v^k = \sum_{i=1}^3 v_{n_i} \psi_{n_i}^k \quad \dots (22)$$

Zato lahko brez težav izračunamo matriko  $L$ , če v izraz (3c) vstavimo zgornje izraze za koncentraciji  $n$  in  $p$ .

$$L_{ij} = \sum_{k=1}^t L_{ijk} = \sum_{k=1}^t \int_{e_k} (p^k + n^k) \psi_{n_i}^k \psi_{n_j}^k dS$$

$$L_{ijk} = P_k \sum_{m=1}^3 (p_{n_m} + n_{n_m}) \begin{cases} 1/60 ; & n_i \neq n_j \neq n_m \\ 1/10 ; & n_i = n_j = n_m \\ 1/30 ; & \text{ostalo} \end{cases} \quad \dots (23)$$

Enako velja za potencial v matrikah  $K^n$  in  $K^P$ .

$$K_{ij}^P = \sum_{k=1}^t K_{ijk}^P = \sum_{k=1}^t \int_{e_k} (p \nabla \psi_{n_i}^k \nabla \psi_{n_j}^k + v \nabla \psi_{n_i}^k \nabla \psi_{n_j}^k) dS \quad \dots (24)$$

Tudi pri dvodimenzijski analizi sta gibljivosti elektronov in vrzeli na posameznem elementu konstantni. Zato dobimo:

$$K_{ijk}^n = \frac{\mu n}{12P_k} (3(a_{n_i}^k a_{n_j}^k + b_{n_i}^k b_{n_j}^k) - \sum_{m=1}^3 v_{n_m} (a_{n_i}^k a_{n_m}^k + b_{n_i}^k b_{n_m}^k))$$

$$K_{ijk}^P = \frac{\mu P}{12P_k} (3(a_{n_i}^k a_{n_j}^k + b_{n_i}^k b_{n_j}^k) + \sum_{m=1}^3 v_{n_m} (a_{n_i}^k a_{n_m}^k + b_{n_i}^k b_{n_m}^k)) \quad \dots (25)$$

## 3. ZAKLJUČEK

Metoda končnih elementov se je izkazala kot zelo uspešna, kakor na drugih tehničnih področjih, tudi pri analizi polprevodniških struktur. Temelji na variacijskem računu, kjer je potrebno minimizirati ustrezno odvisnost v obliki funkcionala. Običajno se tak problem prevede na reševanje Eulerjeve parcialne diferencialne enačbe, ki pa je v splošnem nerešljiva. Zato uvedemo aproksimativne testne funkcije in tvorimo njihovo linearno kombinacijo tako, da dani funkcional minimiziramo. To kombinacijo pa lahko izračunamo z reševanjem algebrskega sistema enačb. Izpeljavo teh enačb smo predstavili preteklo leto, sedaj pa smo skušali predstaviti zapleteno določevanje matrik, ki v njih nastopajo. Področje, ki ga analiziramo, je razdeljeno na posamezne elemente  $\mathcal{E}_k$ , nad njimi pa konstruiramo testne funkcije, ki nam enostavnejše aproksimativno reševanje problema omogočijo. Izbrane funkcije so take, da so dovolj enostavne za numerično reševanje. Lahko pa upoštevamo seveda tudi testne funkcije višjega reda, ki bi povečale konvergenco.

- Literatura: 1 A. Mirnik, B. Zajc: Numerična analiza polprevodniških struktur z metodo končnih elementov; XXVI. Jugoslovenska konferencija ETAN-a, Subutica 1982, str. I. 385  
 2 G. Strang, G.J. Fix: An Analysis of the Finite Element Method, Prentice Hall Inc., Englewood Cliffs, New Jersey, 1973